

МИНИСТЕРСТВО НАРОДНОГО ОБРАЗОВАНИЯ ЛАТВИЙСКОЙ ССР  
РИЖСКИЙ ПОЛИТЕХНИЧЕСКИЙ ИНСТИТУТ

# МИКРОПРОЦЕССОРНЫЕ СИСТЕМЫ КОНТРОЛЯ И УПРАВЛЕНИЯ

Сборник научных трудов

Рижский политехнический институт  
РИГА — 1988

СОДЕРЖАНИЕ

1. Климавичиус В.А., Османис А.Д. Математическая модель динамики процесса растворения кварца в электромагнитном поле	4
2. Озолс А.О., Озола Г.З. Увеличение функциональных возможностей индуктивных детекторов транспорта . . . . .	8
3. Жулин В.П. Синтез простейших цифровых корректирующих устройств микропроцессорных систем управления . . . . .	13
4. Брикман М.С., Гильбух Э.С. Локальная идентифицируемость многомерных систем управления . . . . .	17
6. Овсяков С.В. Об эффективности решения задач теории поля на однородных вычислительных средах. . . . .	22
6. Салениекс Я.К., Фелдбергс Ю.Ж. Алгоритм замкнутой микропроцессорной системы (МПС) управления топливоподачей в ДВС	26
7. Скачков Н.Г., Гертнер А.Г. Двухуровневый программно-инструментальный комплекс для исследования динамических свойств целевых механизмов робота . . . . .	34
8. Гинтерс Э.В. Информационный интерфейс в распределенной информационно-управляющей системе микро - СЕЛЭКС. . . . .	45
9. Мазверситис А.И., Штейна М.К. Реализация алгоритма управления электромагнитным тормозом на базе контроллера "Электроника КИ-20" . . . . .	48
10. Лусин О.В. Проектирование программного обеспечения микропроцессорных систем на базе языка АДА. . . . .	54
11. Бячков Е.Л., Дерун Е.Н. Микропроцессорный имитатор сигналов для метрологической аттестации вихретоковых дефектоскопов . . . . .	60
12. Шайцане В.А. МикроЭВМ в информационно-измерительной системе (ИИС) испытания систем управления ДВС . . . . .	65
13. Берштейн А.С., Мелехин В.В. Вычисление величин управления в процессе отработки программных движений интегральным роботом . . . . .	71
14. Брикман М.С., Максаров Д.Г., Скачков Н.Г. Синтез оптимального управления резонансным манипулятором . . . . .	76

15. Авенс-Авенинь Я.А. Частотный анализ системы управления с периодически изменяющимся параметром . . . . . 80
16. Озолс А.О., Лама А.Дж. Об одном методе контроля транспортных средств на уличной сети города. . . . . 84
17. Катаев О.В., Сивцов С.А. Организация контрольно-диагностических процедур в узловом процессоре . . . . . 88
18. Вейлер Е.Л. Построение оптимальной траектории движения рабочего органа робота по кинематически заданной поверхности 95
19. Люблинский Р.Н., Хвалынская О.П. Многоуровневая микропроцессорная система управления производством . . . . . 101
20. Иванов В.В., Кочубей В.Ф. Автоматизированное рабочее место (АРМ) программиста однокристалльной микроЭВМ КР1833ВЕ1 107
21. Вейлер Е.Л., Иванов В.В., Кочубей В.Ф. Подход к построению микропроцессорных систем управления роботом. . . . . 110
22. Богданов В.И., Тарасиков А.М. Устройство согласования с объектом на базе однокристалльных микросхем . . . . . 113
23. Богданов В.И., Попов В.А., Тарасиков А.М., Шапуров Ю.Л. Система автоматического управления дизель-генераторной установкой. . . . . 119
24. Попов В.А., Савельев П.Я., Шапуров Ю.Л. Аналитическое конструирование регулятора скорости дизель-генераторной установки. . . . . 125