

СОДЕРЖАНИЕ

От редколлегии	3
К. Я. Муценек. Определение последовательности операций при сборке на роботизированных технологических комплексах	5
А. Г. Ярмош, В. Н. Давыгора. Двоичная логика в задачах математического моделирования технологии роботизированной сборки	11
В. Н. Давыгора, А. Г. Ярмош. Автоматическое проектирование оптимальных технологических процессов роботизированной сборки	22
К. Я. Муценек. Оценка технологичности конструкций собираемых изделий для условий роботизированной сборки	35
А. Я. Кулберг. Магнитное устройство автоматического позиционирования деталей	44
В. С. Чаманс, П. Б. Слиде. Моделирование пространственных соударений при анализе на ЭЦВМ динамики сборочных манипуляторов	49
Б. П. Бакшис. Особенности вибрационного перемещения при автоматической сборке	55
Б. П. Бакшис, М. Ю. Кукцинавичюс. Автоматическая сборка с использованием высокочастотных колебаний	64
А. К. Шульц, Я. А. Виба. Исследование адаптивного загрузочного устройства со стабилизацией производительности	74
И. И. Вятерс, Б. К. Грасманис, Т. Н. Новохатская, А. Г. Эзериньш. Выбор параметров схем статического уравнивания роботоманипуляторов	80
Б. П. Бакшис, А.-Б. Б. Повилионис. Виброударный режим позиционирования при автоматической сборке	85