

СОДЕРЖАНИЕ

От редколлегии	3
В. С. Чаманс, П. Б. Слиеде. Моделирование ударных явлений с учетом трения при выполнении роботом сборочных операций	5
В. В. Кушнир, Я. К. Райнес. Основные технологические возможности роторных манипуляторов	15
С. Г. Винярский. Дополнительные связи при моделировании динамики манипуляторов методом декомпозиции	26
Ф. А. Судникс. Сборка деталей на роторных автоматах в условиях переналаживаемого производства	32
А. А. Казла, В. А. Палюнас, А. Ю. Федаравичюс. Ориентирование конца провода, прошиваемого с вращением, в процессе сборки матриц памяти на ферритовых микросердечниках	39
Б. П. Бакшис, А. А.-Б. Повиленис, И. Ю. Скучас. Вибрационное позиционирование при автоматической сборке	53
М. М. Гаратуев. Компенсация технологических погрешностей при автоматической сборке изделий	61
В. П. Поливцев, В. Я. Копп, Г. И. Олейник. Особенности динамики сборки резьбовых соединений	70
Ю. И. Кузуб, Л. Б. Черняховская. Определение осевой погрешности координирования заготовки—вала в трехкулачковом самоцентрирующем патроне в роботизированном производстве	77
И. А. Каулиньш. Определение времени цикла промышленного робота	86
А. А. Сталидзан. Высокопроизводительный сборочный автомат	94
В. А. Андриющенко. Принципы построения оптимального по быстродействию и точности автоматизированного сборочного оборудования	101